

Correction du devoir n°9

EXERCICE

1. Notons $A^2 = (b_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$; on a $\forall (i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, $b_{i,j} = \sum_{k=1}^n a_{i,k} a_{k,j} = a_{i,n+1-i} a_{n+1-i,j} = a_{n+1-i,j}$ car $a_{i,n+1-i} = 1$ et $a_{i,k}$ est nul pour $k \neq n+1-i$. Comme de même $a_{n+1-i,j} = 0$ si $n+1-j \neq n+1-i$, il reste $b_{i,j} = 1$ si $i = j$ et 0 sinon; en résumé, $A^2 = I$.
2. Soit λ une valeur propre de A et soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ un vecteur propre associé.
On a $AX = \lambda X$, puis $A^2 X = A \lambda X = \lambda^2 X$; or $A^2 = I$ donc $A^2 X = X$. Comme $X \neq 0$, on en déduit $\lambda^2 = 1$ et par conséquent, $\lambda \in \{-1, 1\}$.

$$\text{Sp}(A) \subset \{-1, 1\}$$

Remarque : on ne peut pas affirmer à ce stade que 1 et -1 sont valeurs propres mais seulement que ce sont les seules valeurs propres possibles de A .

3. A est diagonalisable car elle est symétrique réelle. Cette remarque permet de conclure que 1 et -1 sont bien tous deux valeurs propres de A , car sinon A n'aurait qu'une seule valeur propre, 1 ou -1 et comme elle est diagonalisable, son unique sous-espace propre serait de dimension n et on aurait $A = I$ ou $A = -I$.
4. On pose $X = (x_1, \dots, x_n)$ et on détermine les deux sous-espaces propres de A :
 - Calcul du sous-espace propre associé à 1 : on résout : $x_1 = x_n, x_2 = x_{n-1}, \dots, x_n = x_1$.
 - ★ Si n est pair ($n = 2p, p \in \mathbb{N}^*$), on obtient deux fois les mêmes équations, donc en fait $p = \frac{n}{2}$ équations effectives, et E_1 est engendré par les vecteurs $\vec{e}_i + \vec{e}_{n+1-i}$, pour $1 \leq i \leq p$.
 - ★ Si n est impair ($n = 2p + 1, p \in \mathbb{N}$), on n'obtient que p équations indépendantes puisque $x_{n+1-p} = x_p$ est toujours vérifié.
 En résumé, E_1 est de dimension $p = \frac{n}{2}$ si n est pair et de dimension $p + 1 = \frac{n+1}{2}$ si n est impair; lorsque n est impair E_1 est engendré par le vecteur \vec{e}_p et les vecteurs $\vec{e}_i + \vec{e}_{n+1-i}$, pour $1 \leq i \leq p$.
 - Calcul du sous-espace propre associé à -1 : on résout : $x_1 = -x_n, x_2 = -x_{n-1}, \dots, x_n = -x_1$.
 - ★ si n est pair, on obtient comme précédemment deux fois les mêmes équations et E_{-1} est de dimension $p = \frac{n}{2}$, engendré par les vecteurs $\vec{e}_i - \vec{e}_{n+1-i}$, pour $1 \leq i \leq p$.
 - ★ Si n est impair la $p + 1$ ème équation donne $x_p = -x_p$, donc $x_p = 0$, E_{-1} aussi de dimension $p = \frac{n-1}{2}$, engendré par les vecteurs $\vec{e}_i - \vec{e}_{n+1-i}$, pour $1 \leq i \leq p$.

PROBLÈME

Première partie

1. $z = 0$ n'est pas solution de l'équation, on peut donc poser $z = r e^{i\theta}$ avec $r > 0$ et $\theta \in \mathbb{R}$. On obtient :
 $r^4 e^{i4\theta} = 1 e^{i0}$ d'où $r = 1$ et $\theta = 0 + \frac{2k\pi}{4}, k \in \mathbb{Z}$. Pour obtenir toutes les solutions, il suffit de choisir 4 valeurs consécutives de k , par exemple de 0 à 3. Finalement l'ensemble des solutions est $\{1, i, -1, -i\}$.
Remarque : on pouvait aussi écrire $z^4 = 1 \iff z^4 - 1 = 0 = (z^2 - 1)(z^2 + 1) = (z - 1)(z + 1)(z - i)(z + i)$.

$$z^4 = 1 \iff z \in \{1, i, -1, -i\}$$

2. (a) $\lambda \in \mathbb{C} \in \text{Spec}(g)$ si et seulement si $g - \lambda \text{id}$ n'est pas injectif, ou encore si $J - \lambda I$ est de rang inférieur ou égal à 3. Soit $\lambda \neq 0$:

$$J - \lambda I = \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \begin{matrix} L_4 \leftarrow \lambda L_4 + L_1 \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -\lambda^2 \end{pmatrix} \begin{matrix} L_4 \leftarrow \lambda L_4 + L_2 \end{matrix} \sim$$

$$\begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -\lambda^3 \end{pmatrix} L_4 \leftarrow \lambda L_4 + L_3 \sim \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 - \lambda^4 \end{pmatrix}.$$

Donc pour $\lambda \neq 0$, $J - \lambda I$ est de rang 4 (colonnes échelonnées) si et seulement si $1 - \lambda^4 \neq 0$; pour $\lambda = 0$ J est de rang 4 (il suffit de permuter L_1 et L_4 pour retrouver la matrice I).

Ainsi $\text{rg}(J - \lambda I) < 4 \iff \lambda \in \{1, i, -1, -i\}$

$$\boxed{\text{Spec}(J) = \text{Spec}(g) = \{1, i, -1, -i\}}$$

(b) Pour $\lambda \in \{1, i, -1, -i\}$ et $X = {}^t(x, y, z, t)$ on résout $(J - \lambda I)X = 0$

$$\begin{aligned} \bullet \underline{\lambda = 1} & \begin{cases} -x + y & = 0 \\ -y + z & = 0 \\ -z + t & = 0 \end{cases} \iff x = y = z = t & \boxed{E_1 = \text{Vect}\langle(1, 1, 1, 1)\rangle} \\ \bullet \underline{\lambda = i} & \begin{cases} -ix + y & = 0 \\ -iy + z & = 0 \\ -iz + t & = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} y = ix \\ z = -x \\ t = -ix \end{cases} & \boxed{E_i = \text{Vect}\langle(1, i, -1, -i)\rangle} \\ \bullet \underline{\lambda = -1} & \begin{cases} x + y & = 0 \\ y + z & = 0 \\ z + t & = 0 \end{cases} \iff y = t = -x = -z & \boxed{E_{-1} = \text{Vect}\langle(1, -1, 1, -1)\rangle} \\ \bullet \underline{\lambda = -i} & \begin{cases} ix + y & = 0 \\ iy + z & = 0 \\ iz + t & = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} y = -ix \\ z = -x \\ t = ix \end{cases} & \boxed{E_{-i} = \text{Vect}\langle(1, -i, -1, i)\rangle} \end{aligned}$$

(c) g admet 4 valeurs propres distinctes, donc $\boxed{g \text{ est diagonalisable}}$

$$3. (a) J^0 = I, J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, J^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \text{ donc } M_A = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & a_4 \\ a_4 & a_1 & a_2 & a_3 \\ a_3 & a_4 & a_1 & a_2 \\ a_2 & a_3 & a_4 & a_1 \end{pmatrix}$$

(b) M_A est combinaison linéaire de I, J, J^2 et J^3 ; or M_A est la matrice de l'endomorphisme f_A dans la base \mathcal{B} , J est la matrice de g dans la base \mathcal{B} , de même pour $J^k, 1 \leq k \leq 3$. Ainsi f_A est combinaison linéaire (avec les mêmes coefficients que M_A) de $\text{id}, g, g \circ g$ et $g \circ g \circ g$.

(c) Notons $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4$ les vecteurs de base déterminés précédemment de E_1, E_i, E_{-1}, E_{-i} respectivement.

$$\begin{aligned} g(\varepsilon_1) &= g \circ g(\varepsilon_1) = g \circ g \circ g(\varepsilon_1) = \varepsilon_1, & g(\varepsilon_2) &= i\varepsilon_2, g \circ g(\varepsilon_2) = -\varepsilon_2, g \circ g \circ g(\varepsilon_2) = -i\varepsilon_2 \\ g(\varepsilon_3) &= -\varepsilon_3, g \circ g(\varepsilon_3) = \varepsilon_3, g \circ g \circ g(\varepsilon_3) = -\varepsilon_3 \text{ et } g(\varepsilon_4) = -i\varepsilon_4, g \circ g(\varepsilon_4) = -\varepsilon_4, g \circ g \circ g(\varepsilon_4) = i\varepsilon_4 \\ f_A(\varepsilon_1) &= a_1\varepsilon_1 + a_2g(\varepsilon_1) + a_3g \circ g(\varepsilon_1) + a_4g \circ g \circ g(\varepsilon_1) = (a_1 + a_2 + a_3 + a_4)\varepsilon_1 \\ f_A(\varepsilon_2) &= a_1\varepsilon_2 + a_2g(\varepsilon_2) + a_3g \circ g(\varepsilon_2) + a_4g \circ g \circ g(\varepsilon_2) = (a_1 + ia_2 - a_3 - ia_4)\varepsilon_2 \\ f_A(\varepsilon_3) &= a_1\varepsilon_3 + a_2g(\varepsilon_3) + a_3g \circ g(\varepsilon_3) + a_4g \circ g \circ g(\varepsilon_3) = (a_1 - a_2 + a_3 - a_4)\varepsilon_3 \\ f_A(\varepsilon_4) &= a_1\varepsilon_4 + a_2g(\varepsilon_4) + a_3g \circ g(\varepsilon_4) + a_4g \circ g \circ g(\varepsilon_4) = (a_1 - ia_2 - a_3 + ia_4)\varepsilon_4 \end{aligned}$$

(d) La famille $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4)$ est une base de vecteurs propres de g , on constate qu'elle est aussi une base de vecteurs propres de f_A , les valeurs propres associées étant $a_1 + a_2 + a_3 + a_4, a_1 + ia_2 - a_3 - ia_4, a_1 - a_2 + a_3 - a_4$ et $a_1 - ia_2 - a_3 + ia_4$. Dans cette base, la matrice de f_A est donc semblable à

$$\begin{pmatrix} a_1 + a_2 + a_3 + a_4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_1 + ia_2 - a_3 - ia_4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_1 - a_2 + a_3 - a_4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a_1 - ia_2 - a_3 + ia_4 \end{pmatrix}$$

4. (a) On remarque que $M(z) = M_A$ avec $A = \begin{pmatrix} z & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, donc d'après la question 3d, ses valeurs propres sont $z + 3$ et $z - 1$; $z - 1$ est valeur propre triple.

(b) $M(z)$ est inversible si 0 n'est pas valeur propre, d'où $\boxed{M(z) \text{ est inversible} \iff z \notin \{1, -3\}}$

$$(c) M(1)^2 = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \end{pmatrix} = 4M(1), \text{ donc par récurrence } \forall k \geq 1, M(1)^k = 4^{k-1}M(1)$$

$M(z) - M(1) = (z-1)I$, donc $(M(z) - M(1))^k = (z-1)^k I$; et comme $M(z) - M(1)$ et $M(1)$ commutent, on déduit :

$$[M(z)]^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} M(1)^k (M(z) - M(1))^{n-k} = I \times (M(z) - M(1))^n + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 4^{k-1} M(1) (z-1)^{n-k} I$$

$$= (z-1)^n I + \frac{1}{4} \left(\sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 4^k (z-1)^{n-k} \right) M(1) = (z-1)^n I + \frac{1}{4} \left((z+3)^n - (z-1)^n \right) M(1)$$

$$\boxed{[M(z)]^n = \frac{(z+3)^n}{4} M(1) + (z-1)^n \left(I - \frac{1}{4} M(1) \right)}$$

5. Algorithmes en PYTHON :

(a)

```

1 | import numpy as np
2 | def Produit(A,B):
3 |     lignesA=4
4 |     colonnesB=4
5 |     taille=4
6 |     C=np.zeros(shape=[lignesA , colonnesB ])
7 |     for l in range(lignesA):
8 |         for c in range(colonnesB):
9 |             for i in range(taille):
10 |                 C[l , c]+=A[l , i]*B[i , c]
11 |     return C

```

Pour chaque coefficient du produit (16 en tout) il faut 4 produits et 3 additions, soit au total 48 additions et 64 produits.

(b)

```

1 | def Puissance(A,n):
2 |     Taille=4
3 |     B=np.eye(Taille , Taille)
4 |     for k in range(n):
5 |         B=Produit(A,B)
6 |     return B

```

On effectue $n - 1$ produits matriciels, soit $48n$ additions et $64n$ produits.

(c)

```

1 | def PuissanceZ(z , n):
2 |     Taille=4
3 |     I=np.eye(Taille , Taille)
4 |     M1=np.ones([ Taille , Taille ])
5 |     return (0.25*(z+3)**n)*M1+((z-1)**n)*(I-0.25*M1)

```

On a une somme (donc une addition) de deux expressions :

Pour la partie gauche : une addition $(z+3)$ puis n produits (puissance n et produit par 0,25) et enfin 16 produits (multiplication par les coefficients de $M(1)$).

Pour la partie droite : 16 produits $(-0,25$ par les coefficients de $M(1)$), 16 additions (somme des deux matrices), puis 1 addition $(z-1)$ et $16 + (n-1)$ produits.

Donc au total, 19 additions et $2n + 47$ produits.

Deuxième partie

1. Soit P un élément de E , c'est à dire une fonction polynomiale de degré inférieur ou égal à 3,
 $x \mapsto P'(0) - \frac{P'''(0)}{6} + x \left(\frac{P''(0)}{2} - P(0) \right)$ est une fonction polynomiale de degré inférieur ou égal à 1, donc
 $h(P)$ est de degré inférieur ou égal à 3, et h est bien à valeurs dans E .

Linéarité de h : Soient P et Q deux éléments de E et $\lambda \in \mathbb{R}$;

$$\begin{aligned} \forall x \in \mathbb{R}, h(\lambda P + Q)(x) &= (1 - x^2) \left((\lambda P + Q)'(0) - \frac{\lambda P + Q'''(0)}{6} + x \left(\frac{(\lambda P + Q)''(0)}{2} - (\lambda P + Q)(0) \right) \right) \\ &= \lambda (1 - x^2) \left(P'(0) - \frac{P'''(0)}{6} + x \left(\frac{P''(0)}{2} - P(0) \right) \right) + (1 - x^2) \left(Q'(0) - \frac{Q'''(0)}{6} + x \left(\frac{Q''(0)}{2} - Q(0) \right) \right) \\ &= \lambda h(P)(x) + h(Q)(x) ; \text{l'égalité est vérifiée pour tout } x \text{ réel, donc } h \text{ est linéaire.} \end{aligned}$$

2. $\forall x \in \mathbb{R}, h(\varepsilon_0)(x) = -x(1 - x^2)$ donc $h(\varepsilon_0) = \varepsilon_3 - \varepsilon_1$
 $\forall x \in \mathbb{R}, h(\varepsilon_1)(x) = (1 - x^2)$ donc $h(\varepsilon_1) = \varepsilon_0 - \varepsilon_2$
 $\forall x \in \mathbb{R}, h(\varepsilon_2)(x) = x(1 - x^2)$ donc $h(\varepsilon_2) = \varepsilon_1 - \varepsilon_3$
 $\forall x \in \mathbb{R}, h(\varepsilon_3)(x) = -(1 - x^2)$ donc $h(\varepsilon_3) = \varepsilon_2 - \varepsilon_0$ ce qui donne pour la matrice de h dans \mathcal{B}_1 :

$$H = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

3. On remarque que H est de rang 2, puisque les colonnes 1 et 3 sont proportionnelles, ainsi que les colonnes 2 et 4 ; ainsi 0 est valeur propre avec un espace propre associé de dimension 2 : $\ker(h) = \text{Vect}\langle \varepsilon_1 + \varepsilon_3, \varepsilon_2 + \varepsilon_4 \rangle$
 Pour $\lambda \neq 0$, on calcule le rang de $H - \lambda I$:

$$\begin{aligned} H - \lambda I &= \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 & -1 \\ -1 & -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -\lambda & 1 \\ 1 & 0 & -1 & -\lambda \end{pmatrix} \underset{L_2 \leftrightarrow L_3}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -\lambda \\ 0 & -1 & -\lambda & 1 \\ -1 & -\lambda & 1 & 0 \\ -\lambda & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \underset{\substack{L_3 \leftarrow L_1 + L_3 \\ L_4 \leftarrow L_4 + \lambda L_1}}{\sim} \\ & \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -\lambda \\ 0 & -1 & -\lambda & 1 \\ 0 & -\lambda & 0 & -\lambda \\ 0 & 1 & -\lambda & -\lambda^2 - 1 \end{pmatrix} \underset{L_3 \leftarrow L_3 - \lambda L_2}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -\lambda \\ 0 & -1 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda^2 & -2\lambda \\ 0 & 0 & -2\lambda & -\lambda^2 \end{pmatrix} \underset{L_4 \leftarrow \lambda L_4 + 2L_3}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -\lambda \\ 0 & -1 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda^2 & -2\lambda \\ 0 & 0 & 0 & -\lambda^3 - 4\lambda \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$-\lambda^3 - 4\lambda = -\lambda(\lambda^2 + 4)$ On constate que pour $\lambda \neq 0$, la matrice est de rang 4, donc il n'y a pas d'autre valeur propre réelle que 0. *Par contre il y a aussi deux valeurs propres complexes conjuguées : $2i$ et $-2i$.*

4. Une base du noyau a déjà été trouvée à la question précédente : $\langle \varepsilon_1 + \varepsilon_3, \varepsilon_2 + \varepsilon_4 \rangle$; pour une base de l'image –qui est de dimension 2– il suffit de considérer deux vecteurs colonnes non colinéaires de H , par exemple $h(\varepsilon_1) = -\varepsilon_2 + \varepsilon_4$ et $h(\varepsilon_2) = \varepsilon_1 - \varepsilon_3$.

$\text{Ker}(h) = \text{Vect}\langle \varepsilon_1 + \varepsilon_3, \varepsilon_2 + \varepsilon_4 \rangle$ $\text{Im}(h) = \text{Vect}\langle -\varepsilon_2 + \varepsilon_4, \varepsilon_1 - \varepsilon_3 \rangle$
--

Ce n'est pas demandé dans l'exercice, mais on peut alors écrire la matrice H' de h dans la base

$$\mathcal{B}' = \langle \varepsilon_1 + \varepsilon_3, \varepsilon_2 + \varepsilon_4, -\varepsilon_2 + \varepsilon_4, \varepsilon_1 - \varepsilon_3 \rangle : H' = \mathcal{M}at(h, \mathcal{B}') = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$